

LÖSNINGAR TILL TENTAMEN I LINJÄR ALGEBRA, 7.5P

Distanskurs

17 januari, 2009 kl. 9.00 – 13.00

Maxpoäng: 30p. **Betygsgränser:** 12p: betyg G, 21p: betyg VG. **Hjälpmedel:** Inga.

Kursansvarig: Eric Järpe, telefon 0702-822 844, 035-16 76 53.

Om inget annat påpekas får du förutsätta att koordinatsystemet är ortonormerat (ON).

1. Bevisa att om $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ så är den ortogonala projektionen av \mathbf{u} på \mathbf{v}

$$\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \mathbf{v} \quad (3p)$$

Lösning: (Se *Linjär algebra* av Sparr, s. 65–66.) □

2. Bevisa att om A är ortogonal så är $|\det A| = 1$. (3p)

Lösning: (Se *Linjär algebra* av Sparr, s. 204.) □

3. Lös ekvationssystemet $\begin{cases} x - 2y = 2 \\ 3x - 8y = 8 \end{cases}$ (2p)

Lösning: Om vi kallar den övre ekvationen (1) och den undre (2) så får vi $3(1) - (2) : (3 \cdot (-2) - (-8))y = 3 \cdot 2 - 8 \Rightarrow y = -2/2 = -1 \Rightarrow x = 2 + 2 \cdot (-1) = 0$. □

4. Låt $\mathbf{u} = (1, -2, 1)$, $\mathbf{v} = (1, 2, 3)$ och $\mathbf{w} = (1, -1, 0)$. Beräkna

(a) arean av den triangel som spänns av \mathbf{u} och \mathbf{v} . (3p)

(b) vinkeln mellan \mathbf{u} och \mathbf{w} . (3p)

Lösning:

$$\begin{aligned} \text{(a) Triangelarean} &= \frac{1}{2} |\mathbf{u} \times \mathbf{v}| = \frac{1}{2} \left| \left(\begin{vmatrix} -2 & 1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \right) \right| = \\ &= \frac{1}{2} |(-6 - 2, 1 - 3, 2 + 2)| = \frac{1}{2} \sqrt{64 + 4 + 16} = \sqrt{21} \end{aligned}$$

(b) Eftersom $\mathbf{u} \cdot \mathbf{w} = |\mathbf{u}| |\mathbf{w}| \cos([\mathbf{u}, \mathbf{w}])$ enligt definitionen av skalärprodukt, är $\cos([\mathbf{u}, \mathbf{w}]) = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{w}}{|\mathbf{u}| |\mathbf{w}|} = \frac{1 \cdot 1 + (-2) \cdot (-1) + 1 \cdot 0}{\sqrt{1^2 + (-2)^2 + 1^2} \sqrt{1^2 + (-1)^2 + 0^2}} = \frac{3}{\sqrt{6} \cdot 2} = \frac{\sqrt{3}}{2}$ varmed vinkeln $[\mathbf{u}, \mathbf{w}]$ måste vara antingen $+\frac{\pi}{6}$ eller $-\frac{\pi}{6}$. Vilket av dessa fall som är giltigt svar bestäms av $\sin([\mathbf{u}, \mathbf{w}])$ som kan uttryckas m.h.a. vektorprodukten: $\sin([\mathbf{u}, \mathbf{w}]) = \frac{|\mathbf{u} \times \mathbf{w}|}{|\mathbf{u}| |\mathbf{w}|}$ där $|\mathbf{u} \times \mathbf{w}| = \left| \left(\begin{vmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} \right) \right| = |(1, 1, 1)| = \sqrt{3}$

varmed $\sin(\langle \mathbf{u}, \mathbf{w} \rangle) = \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{6 \cdot 2}} = \frac{1}{2}$ vilket innebär att vinkeln är i första kvadranten, dvs vinkeln mellan \mathbf{u} och \mathbf{w} är $\pi/6$. \square

5. Bestäm kortaste avståndet mellan linjerna

$$\ell_1 = \{(3t, 1-t, 5+t) : t \in \mathbb{R}\} \text{ och } \ell_2 = \{(2-s, 2, 2s) : s \in \mathbb{R}\}. \quad (3p)$$

Lösning: En riktningsvektor för ℓ_1 är $\mathbf{v}_1 = (3, -1, 1)$ och en för ℓ_2 är $\mathbf{v}_2 = (-1, 0, 2)$.

Ortogonal mot båda dessa är vektorprodukten $\mathbf{v}_1 \times \mathbf{v}_2 = \left(\begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix}, -\begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} \right)$

$= (-2, -7, -1)$ och därmed även vektorn $\mathbf{n} = (2, 7, 1)$. Om vi nu utgår från en punkt på ℓ_1 , går i riktningen \mathbf{n} och hamnar på ℓ_2 , så måste avståndet mellan punkterna där vi startade och slutade vara minsta avståndet mellan linjerna. Vi får

$$\begin{cases} 3t + 2r = 2 - s \\ 1 - t + 7r = 2 \\ 5 + t + r = 2s \end{cases} \sim \begin{cases} 3t + 2r + s = 2 \\ -t + 7r = 1 \\ t + r - 2s = -5 \end{cases} \sim \begin{cases} 3t + 2r + s = 2 \\ 23r + s = 5 \\ 8r - 2s = -4 \end{cases}$$

$$\sim \begin{cases} 3t + 2r + s = 2 \\ 23r + s = 5 \\ 27r = 3 \end{cases} \Rightarrow r = \frac{1}{9}. \text{ Därmed är avståndet mellan linjerna}$$

$$|\frac{1}{9}(2, 7, 1)| = \frac{1}{9}\sqrt{4 + 49 + 1} = \frac{3\sqrt{6}}{9} = \sqrt{\frac{2}{3}}. \quad \square$$

6. Låt $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{bmatrix}$. Beräkna

(a) $\det A$. (3p)

(b) alla egenvärdena till A och en av egenvektorerna till A . (4p)

Lösning:

(a) $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} - 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -3 - (-9) + (-4) = 2$.

(b) $0 = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 & 3 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 3 & -\lambda \end{vmatrix} =$
 $= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 1 \\ 3 & -\lambda \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -\lambda \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 2 - \lambda & 1 \end{vmatrix} =$
 $= -(1 - \lambda)(2 - \lambda)\lambda - 3(1 - \lambda) - (-2\lambda - 9) + 2 - 3(2 - \lambda) = -\lambda^3 + 3\lambda^2 + 6\lambda + 2 \Rightarrow$
 $\lambda^3 - 3\lambda^2 - 6\lambda - 2 = 0$. Detta är en fullständig tredjegradslikning. Första försök till lösning är att testa de enklaste kandidaterna $\lambda = 1$ och $\lambda = -1$. Om inte detta funkar kan man gå vidare med sambandet mellan koefficienterna och rationella rötter t. ex. I detta fall ser man dock att $\lambda = -1$ är en rot varmed $\lambda + 1$ kan brytas ut: $\lambda^3 - 3\lambda^2 - 6\lambda - 2 = (\lambda + 1)(\lambda^2 - 4\lambda - 2)$ och de återstående två fås av att lösa $\lambda^2 - 4\lambda - 2 = 0$ vilket ger $\lambda = 2 \pm \sqrt{6}$. Därmed

är egenvärdena $\lambda_1 = -1$, $\lambda_2 = 2 + \sqrt{6}$, $\lambda_3 = 2 - \sqrt{6}$. Enklaste egenvektorn blir nu den som svarar mot $\lambda = -1$. För att finna egenvektorn \mathbf{v} ska vi lösa $A\mathbf{v} = \lambda\mathbf{v}$. Alltså har vi ekvationssystemet

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -v_1 \\ -v_2 \\ -v_3 \end{bmatrix} \sim \begin{cases} 2v_1 + 2v_2 + 3v_3 = 0 \\ v_1 + 3v_2 + v_3 = 0 \\ v_1 + 3v_2 + v_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \\ \Rightarrow v_2 = t, v_3 = 4t, v_1 = -7t \text{ varmed en egenvektor är } (-7, 1, 4). \quad \square$$

7. Antag att $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ och att $I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$.

(a) För vilka $a \in \mathbb{R}$ är matrisen $A + A^{-1} - aI$ inverterbar? (3p)

(b) Lös ekvationen $(A - I)^2 A^{-1} \mathbf{x} = \mathbf{b} - 2\mathbf{x}$ där $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 6 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix}$. (3p)

Lösning:

(a) En matris är inverterbar om och endast om dess determinant är skild från 0.

$$\text{Invertering av } A: \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | & -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ varmed}$$

$$\det(A + A^{-1} - aI) = \begin{vmatrix} 1 + 1 - a & 0 + 0 - 0 & 0 + 0 - 0 \\ 0 + 2 - 0 & 1 + 1 - a & 1 - 1 - 0 \\ 2 - 2 - 0 & 0 + 0 - 0 & 1 + 1 - a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 - a & 0 & 0 \\ 2 & 2 - a & 0 \\ 0 & 0 & 2 - a \end{vmatrix} =$$

$(2 - a) \begin{vmatrix} 2 - a & 0 \\ 0 & 2 - a \end{vmatrix} = (2 - a)^3$ som har nollstället $a = 2$. Alltså är $A + A^{-1} - aI$ inverterbar för alla $a \neq 2$.

(b) $(A - I)^2 A^{-1} \mathbf{x} = (A^2 - 2AI + I^2) A^{-1} \mathbf{x} = (A - 2I + A^{-1}) \mathbf{x} = \mathbf{b} - 2\mathbf{x} \Rightarrow$
 $\Rightarrow (A - 2I + A^{-1}) \mathbf{x} + 2I \mathbf{x} = (A - 2I + A^{-1} + 2I) \mathbf{x} = (A + A^{-1}) \mathbf{x} = \mathbf{b} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \mathbf{x} = (A + A^{-1})^{-1} \mathbf{b} \text{ där invertering av } A + A^{-1} \text{ fås av att } \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & | & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & | & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow (A + A^{-1})^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ varmed}$$

$$\mathbf{x} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 6 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \square$$