

## Kapitel 4: Skalärprodukt

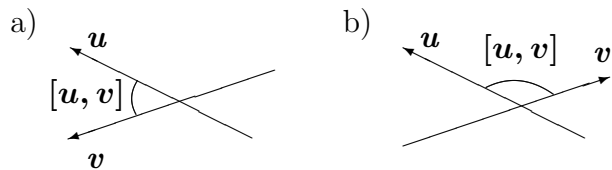
En *skalärprodukt* är inte en produkt mellan två skalärer utan en produkt av två vektorer som *resulterar* i en skalär.

**Skalärprodukten** mellan  $\mathbf{u}$  och  $\mathbf{v}$  definieras

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \begin{cases} |\mathbf{u}| \cdot |\mathbf{v}| \cdot \cos([\mathbf{u}, \mathbf{v}]) & \text{om } \mathbf{u} \neq \mathbf{0} \text{ och } \mathbf{v} \neq \mathbf{0} \\ 0 & \text{om } \mathbf{u} = \mathbf{0} \text{ eller } \mathbf{v} = \mathbf{0} \end{cases}$$

där  $[\mathbf{u}, \mathbf{v}]$  är den minsta vinkeln mellan vektorerna  $\mathbf{u}$  och  $\mathbf{v}$  i vektorernas riktning (se figur nedan).

### Exempel



a) vinkeln spetsig  $\Rightarrow \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}$  positiv      b) vinkeln trubbig  $\Rightarrow \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}$  negativ      □

Om  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = 0$  så kallas  $\mathbf{u}$  och  $\mathbf{v}$  ortogonala (vinkelräta), vilket betecknas  $\mathbf{u} \perp \mathbf{v}$ .

Obs! För definition av den **ortogonala projektionen av  $\mathbf{u}$  på  $\mathbf{v}$** , se boken.

### Exempel (Soluret)

Den ortogonala projektionen kan liknas vid skuggan på marken då solen står i zenit (mitt på himmelen). T.ex. kan man tänka på ett solur mitt på dagen. Längden av skuggan på den liggande solurstavlan är då längden av projektionen av solurets snett uppåtpekande arm. □

**Projektionsformeln**  
Om  $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$   
så är den ortogonala projektionen, av  $\mathbf{u}$  på  $\mathbf{v}$ , skalären  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} / |\mathbf{v}|^2$  multiplicerat med  $\mathbf{v}$ .

Läs beviset!

### Exempel (Soluret forts.)

Längden av "visaren" i soluret, dvs skuggan av den snett uppåtpekande armen, blir därmed

$$\begin{aligned} |\mathbf{u}'| &= \left| \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \cdot \mathbf{v} \right| \\ &= \frac{|\mathbf{u}| \cdot |\mathbf{v}| \cos([\mathbf{u}, \mathbf{v}])}{|\mathbf{v}| \cdot |\mathbf{v}|} \cdot |\mathbf{v}| \\ &= |\mathbf{u}| \cos([\mathbf{u}, \mathbf{v}]) \end{aligned}$$

dvs  $\cos([\mathbf{u}, \mathbf{v}])$  andelar av den uppåtpekande armens längd. Observera att detta är oberoende av längden av den vektor,  $\mathbf{v}$ , som ligger i solurstavlan plan! □

Lär räkneregler för skalärprodukt (Sats 2) och läs Exempel 3, 4 och 5.

### ON-bas (ortonormerad bas)

$(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$  utgör en **ON-bas** i  $\mathbb{R}^3$  om  $|\mathbf{e}_i| = 1$  för  $i = 1, 2, 3$  och  $\mathbf{e}_i \perp \mathbf{e}_j$  då  $i \neq j$ .

**Sats 3**  
Om  $\mathbf{u} = (x_u, y_u, z_u)$  och  $\mathbf{v} = (x_v, y_v, z_v)$  m.a.p. en ON-bas  
så  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = x_u x_v + y_u y_v + z_u z_v$   
 $|\mathbf{u}|^2 = x_u^2 + y_u^2 + z_u^2$

#### **Exempel**

Antag att  $\mathbf{u} = (1, 2, 3)$  och  $\mathbf{v} = (3, 2, -1)$  med avseende på en ON-bas.  
Vad blir projektionen av  $\mathbf{u}$  på  $\mathbf{v}$ ?

#### **Lösning**

Projektionen är  $\mathbf{u}' = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{u}|^2} \mathbf{v}$ .

Enligt Sats 3 är  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = 1 \cdot 3 + 2 \cdot 2 - 3 \cdot 1 = 4$   
och  $|\mathbf{u}|^2 = 1^2 + 2^2 + 3^2 = 14$  så

$$\mathbf{u}' = \frac{4}{14} \mathbf{v} = \frac{2}{7} (3, 2, -1) = \left(\frac{6}{7}, \frac{4}{7}, -\frac{2}{7}\right)$$

□

Läs även Exempel 6 och 7, s. 70–71.

#### **Exempel**

Är  $\mathbf{u} = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1)$ ,  $\mathbf{v} = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1)$  en ON-bas m.a.p. basen  $(0, -1), (1, 0)$ ?

#### **Lösning**

Vi vill veta om  $\mathbf{u}, \mathbf{v}$  är en ON-bas men för att besvara den frågan tar vi först reda på om  $(0, -1), (1, 0)$  är en ON-bas.

Låt  $\mathbf{r} = (0, -1)$  och  $\mathbf{s} = (1, 0)$ . Då är  $|\mathbf{r}| = \sqrt{0^2 + (-1)^2} = 1$  och  $|\mathbf{s}| = \sqrt{1^2 + 0^2} = 1$   
och  $[\mathbf{r}, \mathbf{s}] = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos([\mathbf{r}, \mathbf{s}]) = 0 \Rightarrow \mathbf{r} \cdot \mathbf{s} = 0 \Rightarrow \mathbf{r} \perp \mathbf{s}$ .

Alltså är  $\mathbf{r}, \mathbf{s}$  en ON-bas.

Nu till  $\mathbf{u}$  och  $\mathbf{v}$ :

$|\mathbf{u}| = \sqrt{\frac{1}{2}(1^2 + 1^2)} = 1$ ,  $|\mathbf{v}| = \sqrt{\frac{1}{2}(1^2 + (-1)^2)} = 1$ , och enligt Sats 3 är  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow \mathbf{u} \perp \mathbf{v}$ .

Alltså är även  $\mathbf{u}, \mathbf{v}$  en ON-bas. □

Läs Sats 4.

#### **Exempel**

Visa att om  $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$  är en ON-bas och

$$\begin{cases} \mathbf{e}'_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3) \\ \mathbf{e}'_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_3) \\ \mathbf{e}'_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(\mathbf{e}_1 - 2\mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3) \end{cases}$$

så är  $\mathbf{e}'_1, \mathbf{e}'_2, \mathbf{e}'_3$  en ON-bas.

## Lösning

Enligt Sats 3 är

$$|e'_1|^2 = \frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3} = 1 \quad |e'_2|^2 = \frac{1}{2} + 0 + \frac{1}{2} = 1 \quad |e'_3|^2 = \frac{1}{6} + \frac{4}{6} + \frac{1}{6} = 1$$

så basen är normerad.

Vidare är enl. Sats 3:

$$e'_1 \cdot e'_2 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right) + 0 + \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} = 0$$

$$e'_1 \cdot e'_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} - \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{2}{\sqrt{6}} + \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} = 0$$

$$e'_2 \cdot e'_3 = -\frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} + 0 + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} = 0$$

så basen är ortogonal. Alltså är den ortonormerad dvs en ON-bas.  $\square$

Obs! Pythagoras sats är ett specialfall av avståndsformeln mellan 2 punkter: antag punkten  $z$  har  $x$ -koordinat  $x$  och  $y$ -koordinat  $y$  (i en ON-bas). Då är avståndet från origo till  $z$ :

$$\underbrace{|\vec{0z}|}_{\sqrt{(z-0)^2}} = \sqrt{(x-0)^2 + (y-0)^2} \text{ dvs } x^2 + y^2 = z^2 \text{ vilket är Pyth. sats.}$$

Pythagoras sats i 3 dimensioner blir därför  $|\vec{0w}| = \sqrt{(x-0)^2 + (y-0)^2 + (z-0)^2}$  dvs  $x^2 + y^2 + z^2 = w^2$ .

Läs i boken

- **Cirkelns och sfärens ekvationer** i termer av radien och koordinater för centrum.

- **Vinkelbestämning**

- **Normalriktning**

**Normalen**,  $\mathbf{n} \neq \mathbf{0}$ , för ett plan är den (3-dim.) vektor som är ortogonal mot varje vektor i planet (se figur överst s. 75).

**Normalen**,  $\mathbf{n} \neq \mathbf{0}$ , för en linje är en (3-dim.) vektor som är ortogonal mot linjen.

**Sats 5**  
I planet gäller att  
 $\ell : ax + by + c = 0 \Rightarrow \mathbf{n} = (a, b)$   
I det (3-dim.) rummet gäller att  
 $\pi : ax + by + cz + d = 0 \Rightarrow \mathbf{n} = (a, b, c)$   
... och vinkelbestämning mellan plan m.h.a. Sats 5.

- **Komposantuppdelning**

- **Projektion (& Spegling)**

- **Avstånd mellan punkt och punktmängd:** I boken ges exempel och formler för avstånd mellan en punkt och en linje resp. ett plan.

## Överkurs

Om man tjuvar lite på det som kommer i ett senare kursmoment kan vi även beräkna (minsta) avstånd mellan 2 linjer (se följande exempel)! I ett senare avsnitt kommer vi dock lära oss ett annat sätt att lösa denna uppgift.

**Exempel** Låt

$$\ell_1 : \begin{cases} x = 2 + 3s \\ y = -1 + 2s \\ z = 1 + 3s \end{cases} \quad \ell_2 : \begin{cases} x = 1 - t \\ y = 2 - t \\ z = -3t \end{cases}$$

Vad blir (minsta) avståndet mellan linjerna  $\ell_1$  och  $\ell_2$ ?

**Lösning**

Alla punkter,  $P$ , på linjen  $\ell_1$  har koordinaterna  $(2 + 3s, -1 + 2s, 1 + 3s)$  och vi kan få fram olika punkter genom att sätta in olika värden på  $s$ . På samma sätt har punkterna,  $Q$ , på  $\ell_2$  koordinaterna  $(1 - t, 2 - t, -3t)$ . Därmed kan avståndet mellan en punkt på  $\ell_1$  och en punkt på  $\ell_2$  skrivas

$$\begin{aligned} |PQ| &= |(2 + 3s, -1 + 2s, 1 + 3s) - (1 - t, 2 - t, -3t)| \\ &= \sqrt{(1 + 3s + t)^2 + (-3 + 2s + t)^2 + (1 + 3s + 3t)^2} \end{aligned}$$

och kvadrerar vi detta och utvecklar kvadraterna under rottecknet fås efter en renskrivning  $|PQ|^2 = 11 + 22s^2 + 11t^2 + 2t + 28st$ . Idén är nu att bilda 2 uttryck,  $A$  och  $B$ , och sedan lösa ett linjärt ekvationssystem som slutligen ger oss lösningen.

**A:** För att konstruera  $A$ , gör följande steg:

1. Stryk konstanttermen och termen med bara  $t$  och termen med  $t^2$  ur  $|PQ|^2$   
 ~~$11$~~  +  $22s^2$  +  ~~$11t^2$~~  +  ~~$2t$~~  +  $28st$
2. Ta bort ett  $s$  ur vardera termen  
 $22s \cdot s$  +  $28s \cdot t$
3. Multiplicera koefficienten framför  $s$  med 2 så fås  
 $A = 44s + 28t$

**B:** För att konstruera  $B$  gör vi på precis samma sätt mot  $s$  som vi gjorde mot  $t$  ovan och mot  $t$  som vi gjorde mot  $s$  ovan.

Så genom att byta  $s$  mot  $t$  och  $t$  mot  $s$  får vi att stegen är:

1. Stryk konstanttermen och termen med bara  $s$  och termen med  $s^2$  ur  $|PQ|^2$   
 ~~$11$~~  +  ~~$22s^2$~~  +  $11t^2$  +  $2t$  +  $28st$  (det finns ingen term med bara  $s$ )
2. Ta bort ett  $t$  ur respektive term  
 $11t \cdot t$  +  $2t$  +  $28s \cdot t$
3. Multiplicera koefficienten framför  $t$  med 2 så fås  
 $B = 22t + 2 + 28s$

Nu ska vi sätta  $A = B = 0$  och lösa detta linjära ekvationssystem.

$$\begin{aligned} \begin{cases} 44s + 28t = 0 \\ 28s + 22t + 2 = 0 \end{cases} &\Rightarrow \begin{cases} 11s + 7t = 0 \\ 14s + 11t = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 121s + 77t = 0 \\ 98s + 77t = -7 \end{cases} \Rightarrow \\ \Rightarrow \begin{cases} 11s + 7t = 0 \\ 23s = 7 \end{cases} &\Rightarrow \begin{cases} s = 7/23 \\ t = -11/23 \end{cases} \end{aligned}$$

Koordinaterna för de punkter där linjerna är närmast varandra är då

$$\begin{aligned} \ell_1 : (2 + 3 \cdot \frac{7}{23}, -1 + 2 \cdot \frac{7}{23}, 1 + 3 \cdot \frac{7}{23}) &= (\frac{67}{23}, -\frac{9}{23}, \frac{44}{23}) \\ \ell_2 : (1 + \frac{11}{23}, 2 + \frac{11}{23}, 3 \cdot \frac{11}{23}) &= (\frac{34}{23}, \frac{57}{23}, \frac{33}{23}). \end{aligned}$$

Slutligen är avståndet mellan dessa punkter

$$|\ell_1 \ell_2| = \frac{1}{23} \sqrt{33^2 + (-66)^2 + 11^2} = \boxed{\frac{\sqrt{5566}}{23}} \quad (\approx 3.24).$$

□